## ピン接合形式二重鋼管ブレースの座屈拘束設計法

京都大学 金城 陽介

## 1. はじめに

座屈拘束ブレースは、図1のように芯材の座 屈を座屈拘束材により防止し, 圧縮時にも引張 時と同様な軸方向塑性変形を可能とした制振部 材である.座屈拘束ブレースの注意点として, 座屈拘束材に軸力が流れないようにすることと 芯材の塑性縮みを吸収する縮み代を確保するこ との2点が挙げられる<sup>1)</sup>.また、芯材の塑性化 後,剛接合形式では座屈拘束材端部に塑性ヒン ジが形成される場合があるが<sup>1)</sup>, ピン接合形式 では, 塑性ヒンジ形成による不安定機構になら ないように, 座屈拘束材端部に弾性保持部材が 一定量貫入され、端部の回転が拘束される(図 2). 弾性保持部材と座屈拘束材の間にはクリ アランスを確保することで, 座屈拘束材に軸力 を流さず、芯材の軸方向塑性変形を可能にして いる.このように、芯材の塑性変形を拘束せず に端部の回転を拘束している部分を摺動部と呼 ぶ. 図 2(b) のような両側に摺動部が設けられ た両側摺動タイプ以外に、図2(c)に示すように 一端に摺動部を設け、他端で座屈拘束材と弾性 保持部材を溶接などにより剛接合し、相対的な 回転を拘束する片側摺動タイプがある. 片側摺 動タイプの芯材や座屈拘束材の座屈モードは写 真1のように非対称形になるが,既往の座屈拘 束材の曲げ座屈拘束条件<sup>1)</sup>は対称形の座屈モー ドを仮定しており,片側摺動タイプの座屈モー ドとは大きく異なる. したがって、片側摺動タ イプの座屈拘束ブレースについては、適切な座 屈モードを仮定する必要がある. さらに摺動部 では、弾性保持部材からうける補剛力(面外に 押し出される力)により座屈拘束材が写真2の ように局所的に変形する. この局所変形によっ





写真1 片側摺動タイプの座屈モード (上:座屈拘束材,下:芯材)

て接合部の回転拘束が不 十分になり,たわみが増 大するが,既往の設計式<sup>1)</sup> にはその影響が考慮され ていない.

写真2

摺動部の局所変形

本研究では, 摺動部に おいて弾性保持部材が回 転拘束に与える影響を明

らかにし,理論的・実験的検討に基づいて,片 側摺動タイプのピン接合形式座屈拘束ブレース の端部の局所変形を考慮した座屈拘束設計法を 構築することを目的としている.

### 2. 対象とするピン接合形式座屈拘束ブレース

本研究で対象とするピン接合形式座屈拘束ブ レース(二重鋼管ブレース)を図3に示す.片 側摺動タイプを対象としており,図左側は摺動 部で,補強管が補剛管内部に貫入されることで 接合部の回転を拘束している.補強管は補剛管 と溶接されておらず,軸方向に伸縮する.一方, 図右側では補強管より短い口金と補剛管が隅肉 溶接されており,こちらを固定側と呼ぶ.

二重鋼管ブレースは繰返し載荷をうけると, 補剛管の曲げモーメント・たわみが増大する<sup>2)</sup>.



これは先述のように、補強管から うける補剛力により補剛管端部の 口が拡がり, クレビスの回転角が 増大するからである.したがって, 補剛管の曲げモーメントやたわみ を正確に把握するには,作用軸力 と補剛管端部の変形量との関係を 明確にしなければならない.

#### 3. 補剛管の摺動側端部要素実験

補剛管端部の変形に影響する因 子として,補強管貫入量 l<sub>K</sub>,補剛 管の曲げ剛性 EI<sub>B</sub>,補剛管と補強 管の隙間 e<sub>K</sub>などが挙げられるが, これまでに因子の影響は定量的に 表されていない. そこで、補剛管 の摺動側端部を取り出した要素実 験を行い,補剛管端部に生じる補 剛力と変形量に関するデータを収 集し、それらの関係を結びつける 理論式を構築した. なお, 以下で は、補剛管端部の局所変形量を開 口量と呼ぶ.

試験体は図4のように、クレビ 図5

ス,補強管,補剛管,丸鋼,嵩上げジグ,ベー スプレートで構成される.軸力管は設けず,丸 鋼を配置し回転を自由にすることで、塑性化に より剛性を失った軸力管を模擬している.実験 パラメターは補強管貫入量 $l_{K}$ ,補剛管板厚 $t_{B}$ , 補剛管と補強管の隙間  $e_{K}$  であり、補剛管径  $D_{B}$ は全試験体で一定で、補強管径 D<sub>K</sub>を変化させ ることで、隙間  $e_K$ を調整している.載荷は油 圧ジャッキによる単調引張載荷とし、開口量 $\delta$ が 20mm 程度に達するまで載荷した.

載荷荷重 P-開口量δ関係を図5に示す.図 5より、 $l_{K}$ と $t_{B}$ が大きく、 $e_{K}$ が小さいほど初 期剛性が大きくなる.これは、 $l_{K}$ が大きく、 $e_{K}$ が小さいほど補強管と補剛管の接触面積が大き くなり、荷重が分散されるからである.



表 1	試験	体一覽	覧 (要素	<b>実験</b> )		
	補岡	則管	貫入量	隙間		
No.	$D_B$	$t_B$	$l_K$	$e_K$		
	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)		
1			100			
2		4.0	130	8		
3		4.6	165			
4	165 9		200			
5	165.2	C E	130			
6		6.0	165			
7		4.6	130	4		
8		4.6	165	4		



補剛管端部の変形を図6のように力学モデル 化する.このモデルは3本の剛棒がピンを介し て接続されており、連続的に付けられたばねが 変形に抵抗する.写真3のように補剛管は補強 管と接すると補強管の半周部分を覆うように変 形し、補強管と噛み合った状態で逆側の半周部 分が塑性変形する. そこで、補剛管の単位長さ 当たりのばね定数 $k_B$ は図7の荷重Fと変形量 xによる剛性 F/x として, 次式で与える.

$$k_B = \frac{8(\pi^2 - 8)}{(\pi - 2)(\pi^2 + 2\pi - 16)} \frac{EI_z}{r_B^3}$$
(3)

 $r_{B} = (D_{B} - t_{B})/2$ ,  $I_{z} = t_{B}^{3}/12$ (4), (5)補剛力Bはばねの荷重Fの和であり、次式の

ようになる.



 $B = k_{\rm B}(l_{\rm h} + 2d_{\rm o})\delta/2$ 

 $l_{b} = \delta l_{K} / (\delta + l_{K} \theta_{0}), \quad d_{0} = D_{K} \theta_{0} / 2 \quad (7), \quad (8)$ ただし、 $\theta_0$ は補強管と補剛管が接触するときの クレビス回転角であり,次式で表せる.

$$\theta_0 = e_K / l_K \tag{9}$$

(6) 式による計算値と実験値の比較例を図8 に示す. 図8は試験体 No.3の補剛力 B-開 口量 $\delta$ 関係であり、実験値は載荷荷重Pを図 9(a) に示す力の釣合より次式を用いて補剛力 B に換算している.

$$B = (1 + l_C / l_K)P$$
(10)

部材実験においては、図9(b)の関係から、次 式で軸力 Nを補剛力 Bに換算すればよい.

$$B = (1 + l_C / l_K) N \theta_0 \tag{11}$$

図8より,要素実験では、ベースPL直上で 補剛管が降伏曲げモーメント M<sup>B</sup><sub>v</sub>に到達する (図中の水平一点鎖線 B<sub>v</sub>) と, B-δ 関係の接線 剛性が低下する.したがって、(6)式の部材実 験への適用範囲は B,以下に限定される. なお, 後述する部材実験において生じる補剛力はこの 範囲内に収まり、(6)式は十分な精度である.

# 4. 補剛管の曲げモーメント・たわみの導出

二重鋼管ブレースの曲げモーメント、たわみ を求めるための力学モデルと初期たわみを図 10 に示す.両端はピン支持条件とし、軸力管 が降伏した後も接合部と座屈拘束部境界では, 変位・応力の適合条件が保持されるものとする. 座屈拘束部では, 軸力管は曲げモーメントを負 担しないものと考え,曲げ剛性を補剛管の曲げ



剛性 EI<sub>B</sub>で与え、両端の接合部の曲げ剛性を  $r_{I}EI_{B}$ として、作用軸力 Nと補剛管の曲げモー メント,たわみの関係を導出する.本研究では 軸力管の初期たわみを u<sup>A</sup>,補剛管の初期たわ みを $u_0^B$ , 軸力管のたわみを $u^A$ , 補剛管のたわ みを $u^B$ と表す.

座屈拘束部および接合部では、微小要素の力 の釣合から,次の微分方程式を満たす<sup>3)</sup>.

$$EI(z)\frac{d^{4}(u^{A}-u_{0}^{A})}{dz^{4}} + N\frac{d^{2}u^{A}}{dz^{2}} = 0$$
(12)

本研究では、補強管が補剛管と接することで 摺動側の補剛管端部が $\delta$ だけ拡がり、さらに軸 力管が補剛管と接し,座屈拘束部が曲げモーメ ントを負担しはじめるときのたわみを初期たわ みと定義する.軸力管の初期たわみを sin 波の 線形結合、補剛管の初期たわみを固定側のピン を通る1次関数として次式によって与える.

$$u_0^A = \sum_{j=1}^3 A_j \sin \frac{j\pi z}{l}$$
(13)

$$u_0^B = -_F \theta_0(z - l) \tag{14}$$

$$_{M}\theta_{0} = \frac{du_{0}^{A}}{dz}\Big|_{z=0}, \quad _{F}\theta_{0} = -\frac{du_{0}^{A}}{dz}\Big|_{z=l}$$
 (15.a), (15.b)

ただし,  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $A_3$ は $u_0^A$ を決める係数であり, 次の補強管と補剛管が2点で接する条件および 軸力管と補剛管が接する条件から求められる.



	軸力管		補剛管		貫入量	隙間		ピン間長	最大軸力	耐力低下	
No.	$D_S$	$t_S$	$D_B$	$t_B$	$l_K$	$e_K$	$e_S$	l	$N_{ m max}$	サイクル	終局状態
	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(kN)	(軸歪)	
1		7.0 35.0 7.2	.0 .2 165.2	4.6	165	8.0		2100	1141	6 (+1.0%)	面内方向に座屈
2	]				130		21.0		1211	7 (+1.0%)	
3	]					4.0			1316	7 (+1.0%)	
4	135.0				Í				1476	$3^{*1}$ (-1.5%)	引張時に軸力管破断
5			65	165	4.0	171		1499	$3^{*2}$ (+1.5%)	面内方向に座屈	
G		7.0					11.1	2600	1999	$9^{*3}$ (+1.90/)	ガセット PL の塑性化
	1.0						5000	$1020 0 (\pm 1.2)$	$5 (\pm 1.270)$	により面外方向に座屈	

表2 試験体一覧と実験結果(部材実験)

\*1 軸歪 ±1.0%の 20 サイクル目終了後も健全であったため、軸歪 ±1.5% で載荷した.

\*2 軸歪 ±1.0% で2サイクル目終了後, 軸歪 ±1.5% で載荷した.

\*3 軸歪 ±1.0%の18 サイクル目終了後も健全であったため、軸歪 ±1.2% で載荷した.

$$(l - l_{C})_{F}\theta_{0} - l_{CM}\theta_{0} = e_{K} / 2 + \delta$$
  

$$(l_{C} + l_{K})_{M}\theta_{0} - (l - l_{C} - l_{K})_{F}\theta_{0} = e_{K} / 2 \quad (16)$$
  

$$\max(u_{0}^{A} - u_{0}^{B}) = e_{S} / 2$$

(12) 式に軸力管の初期たわみ u<sup>A</sup>, 境界条件 と変位・応力の適合条件を代入することで、軸 力管のたわみ $u^A$ が得られる.なお、 $r_J$ が1以 上であれば、 $u^A$ は $r_J$ によってほとんど変化し ない. そこで,  $r_J=1$ とすると,  $u^A$ は次のよう に簡易化される.

$$u^{A} = \sum_{j=1}^{3} \frac{A_{j}}{1 - (l/j\pi)^{2} (N/EI_{B})} \sin \frac{j\pi z}{l}$$
(17)

軸力管が補剛管に接触した後,一体となって 変形すると仮定すれば、補剛管の曲げモーメン ト $M^{B}$ , 補剛管のたわみ $u^{B}$ は次式で表される.

$$M^B = N u^A \tag{18}$$

$$u^{B} = u_{0}^{B} + (u^{A} - u_{0}^{A})$$
(19)

## 5. 理論式の妥当性(部材実験との比較)

4章で導出した理論式による計算値と繰返し 載荷実験の実験結果を比較する.載荷は、油圧 ジャッキによる正負交番繰返し載荷とし、軸歪 ±0.5% で2サイクル載荷した後, ±1.0% で耐 力が低下するまで載荷した. なお, 軸歪は材軸 方向変形をピン間長1で除した値とし, 圧縮時 を正と定義した.

試験体一覧とその実験結果を表2に、軸歪 +1.0% における補剛管の曲げモーメント・た わみ分布例(試験体 No.2)を図 11 に示す. なお、 曲げモーメントは補剛管に貼付した歪ゲージの 値から曲率を求め、曲げ剛性 EI<sub>B</sub>を乗じて算 出する.図より、補剛管が降伏曲げモーメント  $M^B_{\nu}$ に達するまでは、サイクルを経ると計算値 と実験値との差異が小さくなることがわかる. これは、軸力管の曲げ剛性が0に近づき、本研



究で仮定したモデルに近づくからであると考え られる.降伏モーメント $M^B_{\nu}$ に達すると、たわ みが急増して耐力が低下し始める.したがって, 座屈拘束条件は次式で与えればよい.

$$M_{\rm max}^B = N u_{\rm max}^A < M_{\rm y}^B \tag{20}$$

6. 結論

- (1)座屈拘束材の端部を取り出した要素実験を 行い,端部の局所変形の算定式を提示した.
- (2)二重鋼管ブレースの補剛管の曲げモーメン トの算定式を示し、座屈防止条件((20)式) を得た.また、二重鋼管ブレースの繰返し 載荷実験によって、その妥当性を確認した.

#### 参考文献

- 1) 日本建築学会:鋼構造座屈設計指針, 2009.11
- 2) 宮川和明, 安井信行, 木下智裕: ピン接合形式二重鋼 管ブレースの端部補強に関する研究(その1~その3), 日本建築学会大会学術講演梗概集(東海), 2012.9
- 3) 井上一朗, 吹田啓一郎: 建築鋼構造 その理論と設計 -, 鹿島出版会, 2007.12